

Эту идею подарил мне Силаев на лекции в 7-м семестре.

Все мы знаем, что интегрирование и дифференцирование – обратные другу другу операции:



Правда, есть проблема с неоднозначностью. Давайте её пофиксим:

Оператор дифференцирования  $\hat{D}$  ставит в соответствие любой  $u(x)$  её производную  $v(x) = \frac{du}{dx}$ .

А оператор интегрирования  $\hat{I}$  ставит в соответствие любой  $v(x)$  первообразную  $u(x)$ , чтобы в добавок  $u(x_0) = u_0$ . Можно сказать, что он решает систему:

$$\begin{cases} \frac{du}{dx} = v(x) \\ u(x_0) = u_0 \end{cases}$$

Вот теперь оба оператора взаимно однозначны.

Это всё в одномерии. А что если в систему мы запихнём оператор Лапласа?

$$\begin{cases} \Delta u(\vec{r}) = v(\vec{r}) \\ \text{границные условия на } u \end{cases}$$

Да и не обязательно в многомерии, мы и в одномерии можем поставить какой-нибудь стрёмный оператор Штурма-Лиувилля:

$$\begin{cases} \frac{d}{dx} \left( \frac{du(x)}{dx} \rho(x) \right) = v(x) \\ u(x_0) = u_0 \end{cases}$$

В общем, ставим мы какой-нибудь стрёмный дифференциальный оператор  $\hat{K}$ :

$$\begin{cases} \hat{K}u(\vec{r}) = v(\vec{r}) \\ \text{границные условия на } u \end{cases}$$

Который из  $u(\vec{r})$  делает  $v(\vec{r})$ . Так вот, обратный оператор  $\hat{G}$  - к оператору  $\hat{K}$  и есть оператор Грина.

А при чём тут функция Грина? Да просто этот оператор  $\hat{G}$  зачастую представляется в виде вот такого интеграла:

$$\hat{G}[\nu(\vec{r})] = \iiint G(\vec{r}, \vec{r}_0) \nu(\vec{r}_0) dV(\vec{r}_0)$$

где как раз и участвует функция Грина.

Примеры: оператору Лапласа соответствует функция Грина  $\frac{1}{r}$  (с точностью до коэф.  $4\pi$ ). Это равносильно тому, что обратный к оператору Лапласа (и граничными условиями вместе) – оператор Грина вида

$$\hat{G}[\nu(\vec{r})] = \iiint \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}_0|} \nu(\vec{r}_0) dV(\vec{r}_0)$$

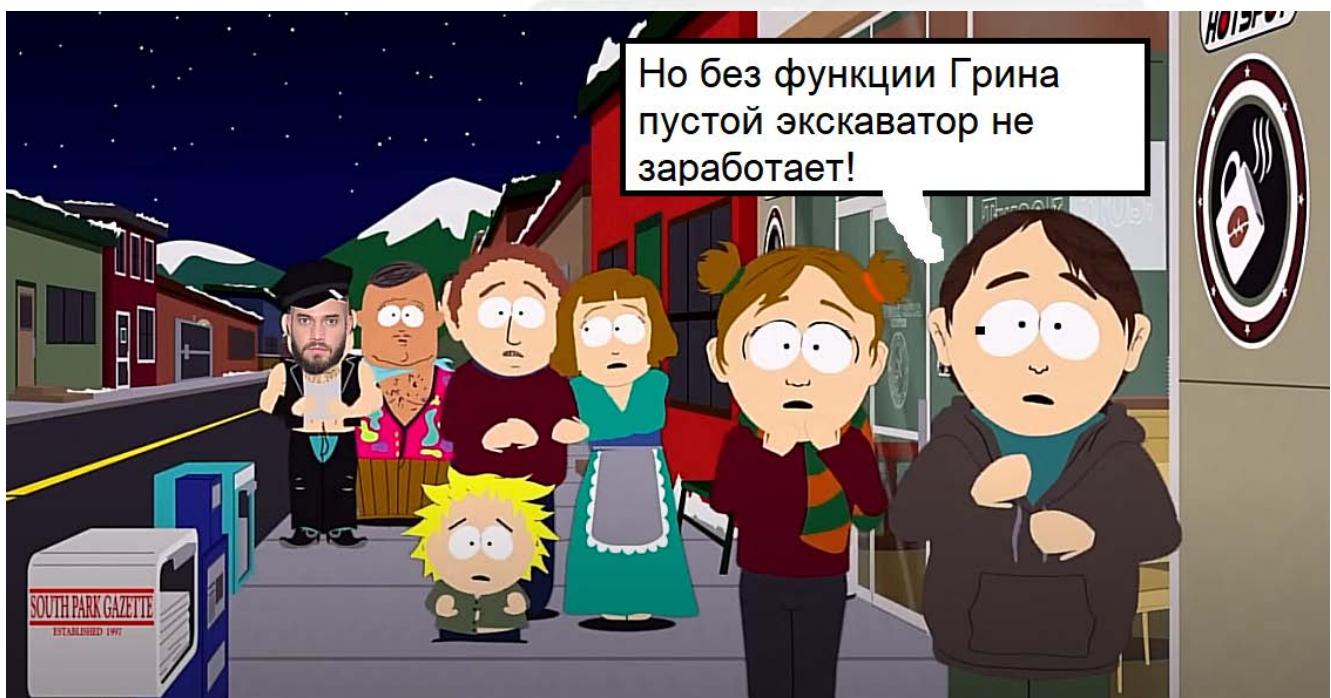
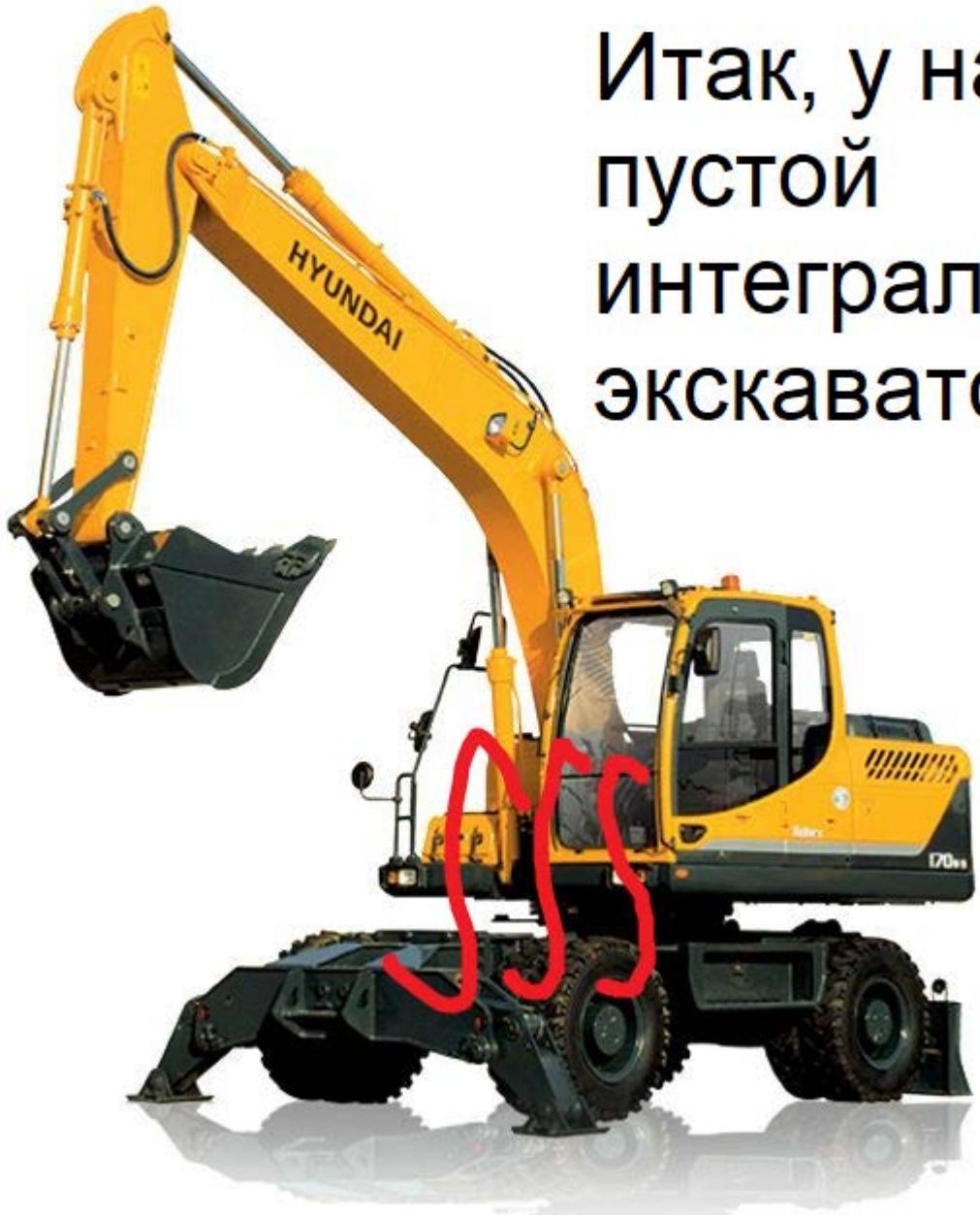
А обратный к оператору Гельмгольца вот такой оператор Грина:

$$\hat{G}[\nu(\vec{r})] = \iiint \frac{e^{ik|\vec{r} - \vec{r}_0|}}{|\vec{r} - \vec{r}_0|} \nu(\vec{r}_0) dV(\vec{r}_0)$$

Запомним всё это в виде комикса:



Итак, у нас  
пустой  
интеграл-  
экскаватор



В него нам надо посадить  
функцию Грина,  
подобранный именно под  
дифференциальный  
оператор-разрушитель



Мы спасены - город-функция  $u(x)$  отстроены!

